

Soluciones del parcial del examen final del 7/6/2007

1. a) Sabemos que $d(F^*\omega) = F^*d\omega$ y un cálculo sencillo prueba que $d\omega = 0$, entonces $F^*\omega$ es cerrada y por tanto también exacta porque \mathbb{R}^2 es contractible.

b) Una métrica diagonal, como por ejemplo la usual en \mathbb{R}^n , tiene $n^2 - n$ componentes nulas. Si hubiera más, alguna fila de la matriz (g_{ij}) sería nula, lo que contradice la definición de métrica, en la que se pide que esta matriz sea no singular.

2. A partir de $x = r \cos \theta$, $y = r \sin \theta$ se tiene

$$\frac{\partial}{\partial r} = \frac{\partial x}{\partial r} \frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial r} \frac{\partial}{\partial y} = \cos \theta \frac{\partial}{\partial x} + \sin \theta \frac{\partial}{\partial y}$$

y

$$\frac{\partial}{\partial \theta} = \frac{\partial x}{\partial \theta} \frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial \theta} \frac{\partial}{\partial y} = -r \sin \theta \frac{\partial}{\partial x} + r \cos \theta \frac{\partial}{\partial y}.$$

Despejando, se deduce

$$\frac{\partial}{\partial x} = \cos \theta \frac{\partial}{\partial r} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta}$$

mientras que por otro lado $dy = \sin \theta dr + r \cos \theta d\theta$. Así pues

$$T = \left(\cos \theta \frac{\partial}{\partial r} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \right) \otimes (\sin \theta dr + r \cos \theta d\theta)$$

entonces las componentes en polares son

$$T_1^1 = T\left(dr, \frac{\partial}{\partial r}\right) = \cos \theta \sin \theta, \quad T_2^1 = T\left(dr, \frac{\partial}{\partial \theta}\right) = r \cos^2 \theta,$$

$$T_1^2 = T\left(d\theta, \frac{\partial}{\partial r}\right) = -r^{-1} \sin \theta, \quad T_2^2 = T\left(d\theta, \frac{\partial}{\partial \theta}\right) = -\sin \theta \cos \theta.$$

3. Sea la variedad con borde $M = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x-1)^2 + y^2 + z^2 \leq R^2, x^2 + y^2 + z^2 \geq 1\}$. Se tiene $\partial M = S \cup S^2$ con S^2 la superficie esférica unidad. Por el teorema de Stokes, con una orientación adecuada

$$\int_M d\omega = \int_{S \cup S^2} j^*\omega = \int_S j^*\omega + \int_{S^2} j^*\omega.$$

Sabemos que $d\omega = 0$ y evidentemente $\int_{S^2} j^*\omega$ no depende de R , entonces $\int_S j^*\omega$ (que es su negativo) tampoco.

4. El lagrangiano correspondiente es $\mathcal{L} = y^{-2}\dot{x}^2 + y^{-2}\dot{y}^2$. Las ecuaciones de Euler-Lagrange son

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}} \right) = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} \quad \text{y} \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{y}} \right) = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial y}.$$

Haciendo los cálculos correspondientes,

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}} \right) = \frac{d}{dt} (2y^{-2}\dot{x}) = -4y^{-3}\dot{y}\dot{x} + 2y^{-2}\ddot{x}, \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = 0$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{y}} \right) = \frac{d}{dt} (2y^{-2} \dot{y}) = -4y^{-3} \dot{y}^2 + 2y^{-2} \ddot{y}, \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial y} = -2y^{-3} \dot{x}^2 - 2y^{-3} \dot{y}^2.$$

De aquí se deduce

$$\begin{cases} x'' - 2y^{-1} y' x' = 0 \\ y'' + y^{-1} (x')^2 - y^{-1} (y')^2 = 0. \end{cases}$$

5. Restando se tiene $\nabla_1(\partial_2) = 0$ y de ahí $\nabla_1(\partial_1) = \partial_1$. Por definición $\nabla_j \vec{V} = V_{;j}^k \partial_k = (V_{;j}^k + \Gamma_{ij}^k V^l) \partial_k$, entonces $\nabla_j(\partial_i) = \Gamma_{ij}^k \partial_k$. De $\nabla_1(\partial_1) = \partial_1$, $\nabla_1(\partial_2) = \nabla_2(\partial_2) = 0$ se deduce que $\Gamma_{11}^1 = 1$ y el resto de los símbolos de Christoffel son nulos

Las ecuaciones de las geodésicas son $\ddot{x}^k + \Gamma_{ij}^k \dot{x}^i \dot{x}^j = 0$. En nuestro caso se reducen a $x'' + (x')^2 = 0$, $y'' = 0$ y la curva dada satisface estas ecuaciones.

6. a) No, por ejemplo al intercambiar las dos variables el resultado cambia de signo (aplicando las fórmulas para cambiar de carta tensores se tiene $\tilde{V}_{;1}^1 = V_{;2}^2$, etc.).

b) No, por ejemplo $f(t) = (\cos t, \sin t)$ define una función inyectiva $f : (-1, 1) \rightarrow S^1$ pero $f^* : H^1(S^1) \rightarrow H^1((-1, 1))$ no puede ser inyectiva ya que $H^1(S^1) \cong \mathbb{R}$ y $H^1((-1, 1)) \cong \{0\}$.