

APELLIDOS, NOMBRE: _____

Razonar debidamente las respuestas	◇◇◇	Ejercicio 1	Ejercicio 2	Ejercicio 3	Ejercicio 4	FINAL
		<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
		2 puntos	3 puntos	2.5 puntos	2.5 puntos	10

1. Decide de manera razonada si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas.

- (i) Sea $A \in M_3(\mathbb{R})$ una matriz no nula cuyo polinomio característico es $p_A(x) = -x^3$. Entonces A no puede ser diagonalizable.
- (ii) Sean las formas cuadráticas de \mathbb{R}^3 definidas con respecto a la base canónica por:

$$Q_1(x, y, z) = -x^2 - 2xy - 2xz - 2yz,$$
$$Q_2(x, y, z) = x^2 + 2xy - y^2 + 2xz + 2yz + 2z^2.$$

Se tiene que ambas no son definidas positivas pero diagonalizan simultaneamente con respecto a la base $\mathcal{B} = \{(1, 0, 0), (-1, 1, 0), (-1, 0, 1)\}$.

2. Dada la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -3 \\ 5 & 1 & -5 \\ -3 & 4 & 0 \end{pmatrix}.$$

- (i) Demuestra que el polinomio característico de A es $p(x) = -x^3 + 3x^2 - 3x + 1$.
- (ii) Calcula los autovalores de A y para cada uno de ellos calcula una base del correspondiente subespacio propio.
- (iii) Determina si A es diagonalizable o no.
- (iv) Determina la forma canónica de Jordan J de A .
- (v) Encuentra una base de \mathbb{R}^3 respecto a la cual el endomorfismo de \mathbb{R}^3 definido por A tenga matriz de Jordan J y una matriz P tal que $AP = PJ$. ¿Qué representa la matriz P ?

3. Dada la forma cuadrática $Q : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ que tiene la expresión en la base canónica siguiente:

$$Q(x, y, z) = x^2 + 2xy + 2y^2 + 2xz + 6yz - z^2.$$

Se pide:

- (i) Encontrar una base de \mathbb{R}^3 en la que Q diagonalice.
- (ii) Hallar los índices de inercia positivo y negativo, y la signatura de Q .
- (iii) Decidir si es o no definida positiva o definida negativa.

4. En el espacio afín euclídeo \mathbb{R}^3 (con el producto escalar usual), definimos la aplicación afín $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ cuya expresión matricial con respecto al sistema de referencia $\mathcal{R}_c = \{(0, 0, 0); \mathcal{B}_c\}$ (donde \mathcal{B}_c es la base canónica de \mathbb{R}^3) es:

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 & -4 & 0 \\ -4 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}.$$

- (i) Calcular la matriz respecto de la base canónica de la aplicación lineal \vec{f} .
 - (ii) Determinar si \vec{f} es una aplicación ortogonal o no. En caso afirmativo, clasificarla geoméricamente.
 - (iii) Demostrar que f es un movimiento y clasificarlo encontrando sus elementos geoméricos.
-