

ÁLGEBRA LINEAL Y GEOMETRÍA

Hoja 0: Repaso de Álgebra Lineal e introducción a la Geometría.

EJERCICIO A. Sean $u_1 = (1, 1)$ y $u_2 = (-1, 1)$ vectores de \mathbb{R}^2 , y sea $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ una aplicación lineal tal que

$$f(u_1) = u_1 \quad \text{y} \quad f(u_2) = -u_2. \quad (1)$$

1. Demuestra que $\mathcal{B} = \{u_1, u_2\}$ es una base de \mathbb{R}^2 .
2. Decide, de manera razonada, si f está completamente determinada por las condiciones descritas en (1).
3. Describe geoméricamente el efecto que tiene f al ser aplicada a un vector cualquiera de \mathbb{R}^2 .
4. Escribe la matriz de f respecto a la base \mathcal{B} .
5. Calcula la imagen de $(1, 3)$ por f .
6. Sea (a, b) un vector cualquiera de \mathbb{R}^2 . Calcula su imagen por f y expresa sus coordenadas respecto a la base canónica \mathcal{C} de \mathbb{R}^2 .
7. Usando el apartado anterior, calcula las imágenes por f de los vectores de la base canónica. ¿Qué observas?

EJERCICIO B. Sea $g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ una aplicación lineal cuya matriz asociada respecto a la base canónica es

$$A = \begin{pmatrix} 0 & \frac{2}{\sqrt{2}} & 0 \\ -\frac{2}{\sqrt{2}} & 0 & +\frac{2}{\sqrt{2}} \\ 0 & -\frac{2}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix}.$$

8. Describe las imágenes por g de los vectores de la base canónica de \mathbb{R}^3 .
9. Calcula el determinante de A . ¿Es g inyectiva?
10. A la vista de tu respuesta a la pregunta anterior, da una cota para la dimensión de la imagen de g .
11. Describe la imagen de g : fijado un vector $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ da condiciones necesarias y suficientes para que (a, b, c) esté en la imagen de g .
12. Describe los subespacios invariantes por g .
13. Da una interpretación geométrica del efecto que tiene g al actuar sobre los vectores de \mathbb{R}^3 .
14. Repite los apartados anteriores con la matriz:

$$B = \begin{pmatrix} 0 & \frac{2}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{2}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{2}{\sqrt{2}} \\ 0 & -\frac{2}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix}.$$

EJERCICIO C. Sea $F := \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 : x + y + z = 0, z + t = 0\}$ y sea G el subespacio vectorial de \mathbb{R}^4 generado por $\{(1, 0, 0, 1), (1, -1, 0, 0), (0, 1, 0, 0), (2, 0, 0, 1)\}$.

- 15. Da una base de F .
- 16. ¿Cuál es el mínimo número de ecuaciones lineales homogéneas que necesitamos para describir G ? Da un ejemplo de sistema lineal homogéneo cuyo conjunto de soluciones sea G . ¿Es este sistema único con esta propiedad?
- 17. Da una base del subespacio $F + G$.
- 18. Describe el subespacio $F \cap G$ usando dos procedimientos distintos.
- 19. Comprueba que se verifica la fórmula de Grassman sobre las dimensiones de los subespacios que aparecen en el problema.

EJERCICIO D. Considera el siguiente sistema de ecuaciones lineales homogéneas:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = C\vec{x} = \vec{0}. \tag{2}$$

Contesta de manera razonada a las siguientes preguntas **sin hacer ningún cálculo**.

20. Sea $h : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la aplicación lineal cuya matriz asociada es C . Al resolver el sistema de ecuaciones (2), ¿qué información obtenemos sobre h ?

21. Observa que

$$C\vec{x} = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

¿Qué información nos da el número de soluciones del sistema sobre los vectores columna de C ?

22. Sea ahora $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ un vector cualquiera. Observa que

$$C\vec{x} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \text{ se puede escribir como } x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}.$$

¿Qué significa, en términos de h , que el sistema (2) tenga o no solución?

23. ¿Qué significa, en términos de los vectores columna de C que el sistema (2) tenga o no solución?

Repaso números complejos

24. Libro *Álgebra lineal y Geometría*, Hernández, Vazquez, Zurro. Sección 3.1: 1-5; sección 3.2: 1, 2, 3, 5, 6; Sección 3.3: 1-3.